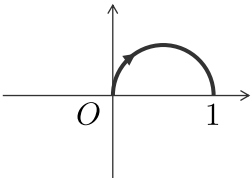
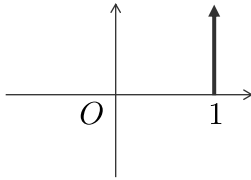
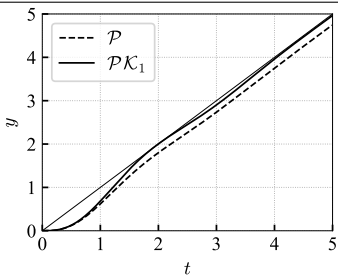
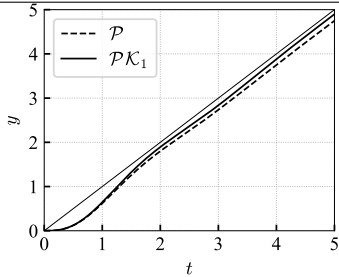
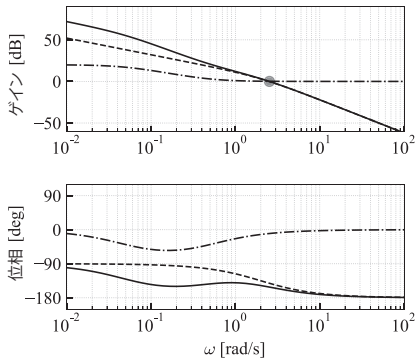
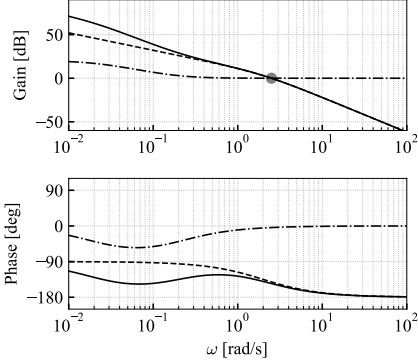


第1版第3刷 正誤表

(2025.11.25 更新)

頁	誤	正
32	$\mathcal{L}[e^{at}] = \frac{1}{s+a}$	$\mathcal{L}[e^{at}] = \frac{1}{s-a}$
40 表 3.2		
107 図 8.2	$\ddot{\theta} = a\dot{\theta} + bu$ DC モータのブロック	$\ddot{\theta} + a\dot{\theta} = bu$ DC モータのブロック
166 (11.40) 式	$+ \begin{bmatrix} \mathbf{I} & \mathbf{L} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{v}(t) \\ \mathbf{w}(t) \end{bmatrix}$	$- \begin{bmatrix} \mathbf{I} & \mathbf{L} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{v}(t) \\ \mathbf{w}(t) \end{bmatrix}$
166 (11.41) 式	$\begin{bmatrix} -\mathbf{I} & \mathbf{L} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathcal{E}[\mathbf{v}(t)\mathbf{v}(\tau)^\top] \mathcal{E}[\mathbf{v}(t)\mathbf{w}(\tau)^\top] \\ \mathcal{E}[\mathbf{w}(t)\mathbf{v}(\tau)^\top] \mathcal{E}[\mathbf{w}(t)\mathbf{w}(\tau)^\top] \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -\mathbf{I} \\ \mathbf{L}^\top \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} \mathbf{I} & \mathbf{L} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathcal{E}[\mathbf{v}(t)\mathbf{v}(\tau)^\top] \mathcal{E}[\mathbf{v}(t)\mathbf{w}(\tau)^\top] \\ \mathcal{E}[\mathbf{w}(t)\mathbf{v}(\tau)^\top] \mathcal{E}[\mathbf{w}(t)\mathbf{w}(\tau)^\top] \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{I} \\ \mathbf{L}^\top \end{bmatrix}$
181 図 12.11		
	数値例では $T_1 = 2$ と設定していた	本文中では, $T_1 = 5$ と選んでいる
181 図 12.12		
	数値例では $T_1 = 2$ と設定していた	本文中では, $T_1 = 5$ と選んでいる